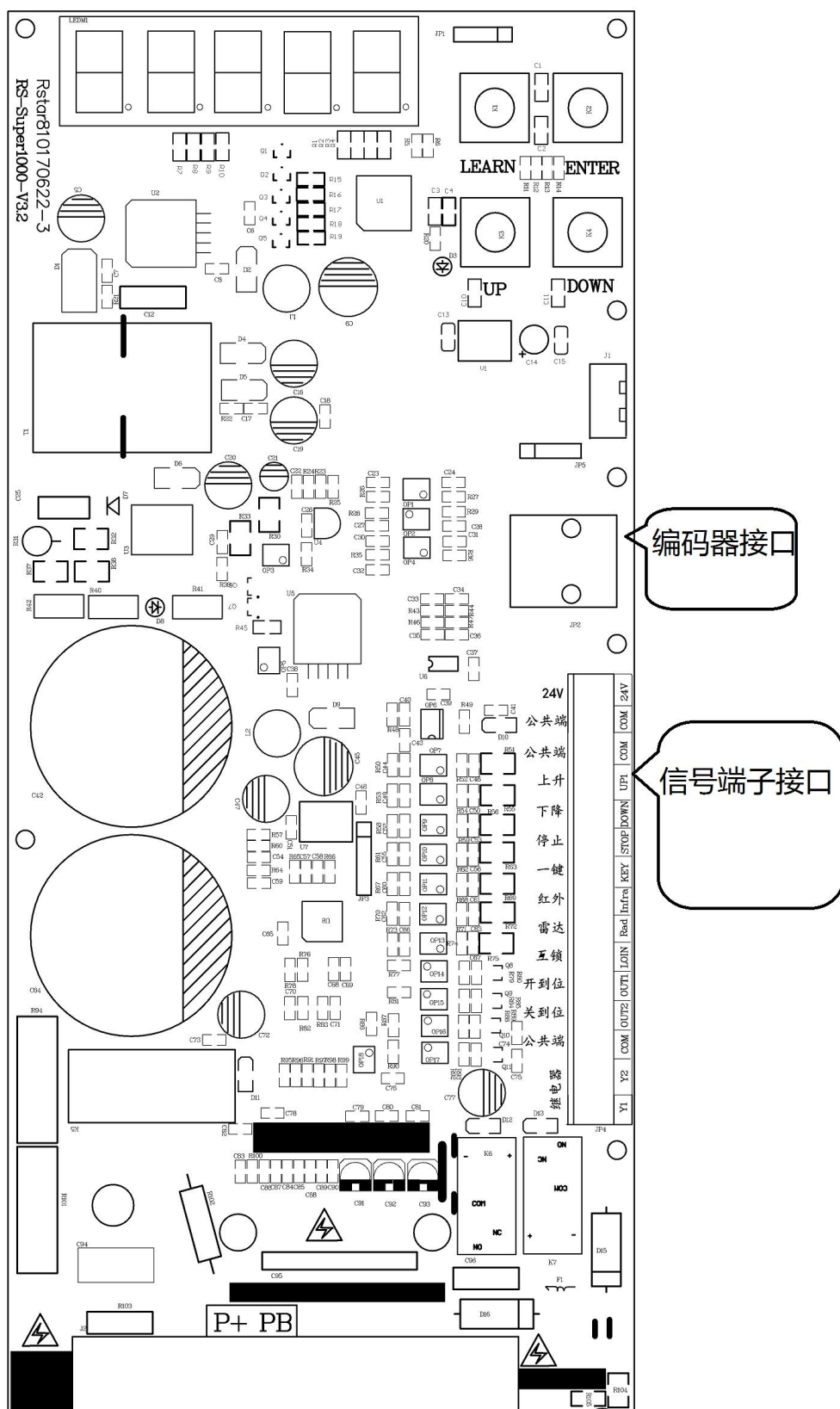


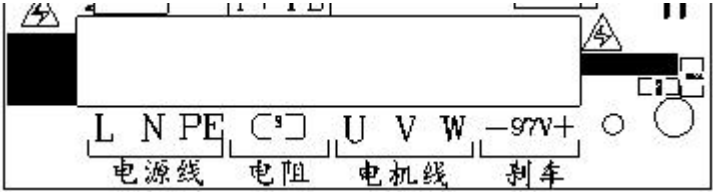
## 超经济型变频板使用说明

### 一，主回路配线

#### 1、控制端子接线：



2、单相 220V 动力端子配线



三、限位调试及参数设置相关要求：

1) 限位学习过程：按 LEARN 键 6 秒以上，显示 L0，继续按 ENTER 键，在 LED 显示屏上就可以看到编码器反馈的数据，然后按 UP 来调整门的上限位，调整完成后按 ENTER 确认，同时显示屏显示 L1，按 ENTER 键显示编码器反馈的数据，然后按 DOWN 键调整门的下限位，调整完成后按 ENTER 确认，限位学习结束，直接退出到初始状态。

2)，参数设置：

在监控画面下，按 UP 键 6 秒以上，进入参数组 P1。

| 参数号     | 参数名称     | 范围        | 默认值   | 说明                                                                    |
|---------|----------|-----------|-------|-----------------------------------------------------------------------|
| P1—00   | 门类选择     | 0-1       | 0     | 0 -快速门;1-滑升门                                                          |
| P1—01   | 正转频率     | 0—100.00  | 50.00 |                                                                       |
| P1---02 | 反转频率     | 0— 100.00 | 40.00 |                                                                       |
| P1---03 | 上缓冲距离    | 50---9999 | 700   |                                                                       |
| P1—04   | 加速时间     | 1---100   | 10    |                                                                       |
| P1---05 | 减速时间     | 1---100   | 10    |                                                                       |
| P1—06   | 下降延时     | 0—200     | 10    |                                                                       |
| P1—07   | 输出功能选择   | 0---4     | 0     | LockOut 输出端口功能选择<br>0: 互锁输出;<br>1: 关到位;<br>2: 开到位;<br>3: 报警;<br>4: 运行 |
| P1—08   | 手自动选择    | 0---1     | 1     | 0-手动; 1-自动                                                            |
| P1—09   | 上升点动连续选择 | 0---1     | 0     | 0-连续; 1-点动                                                            |
| P1—10   | 下降点动连续选择 | 0---1     | 0     | 0-连续; 1-点动                                                            |
| P1—11   | 红外距离     | 1—9999    | 20    |                                                                       |
| P1—12   | 堵转时间     | 0---10    | 5     |                                                                       |
| P1—13   | 上停机预留    | 1—9999    | 30    |                                                                       |
| P1—14   | 上限位过冲    | 1—300     | 50    |                                                                       |
| P1—15   | 下限位过冲    | 1—300     | 50    |                                                                       |
| P1—16   | 点动频率     | 0—50.00   | 1200  |                                                                       |
| P1—17   | 上抱闸频率    | 1—10.00   | 3.00  |                                                                       |
| P1—18   | 转矩提升     | 0—15      | 8     |                                                                       |
| P1—19   | 换向延时     | 0—120.0   | 0.5   |                                                                       |
| P1—20   | 抱闸延时     | 0—5.0     | 0.1   |                                                                       |

|       |         |         |     |              |
|-------|---------|---------|-----|--------------|
| P1—21 | 电流系数    | 70—110  | 100 |              |
| P1—22 | 上抱闸提前   | 0—500   | 300 |              |
| P1—23 | 下缓冲距离   | 50—9999 | 800 |              |
| P1—24 | 下停机预留   | 2—9999  | 15  |              |
| P1—25 | 下抱闸提前   | 0—500   | 50  |              |
| P1—26 | 互锁输入逻辑  | 0-1     | 0   | 0: 常开; 1: 常闭 |
| P1—27 | 停机自动下降  | 0-1     | 1   | 0:否; 1: 是    |
| P1—28 | 上限位查询   |         |     |              |
| P1—29 | 下限位查询   |         |     |              |
| P1—30 | 母线电压    |         |     |              |
| P1—31 | 软件版本号查询 |         |     |              |

3) 在监控画面下, 按 DOWN 键 6 秒以上, LED 显示 00000, 输入正确密码 (3721), 进入 P0 参数组;

P0—00            修改密码  
P0—01            允许运行时间设置 (小时)  
P0--02            查看总运行时间 (小时)  
P0—03            查看运行次数  
P0—04            查看运行次数        次数= $P0.04 \times 10000 + P0.03$

4) 在监控画面下, 同时按 ENTER 和 DOWN 键, 实现手动、自动切换, 红色指示灯量表示收到, 红灯灭表示自动。

## 四、数码管显示说明

Errxx            故障报警, xx 表示报警号  
Fxx              端子信号, xx 表示端子代码  
ddxxx           延时下降剩余秒数  
xxx              数字表示开度

## 五、端子代码

F01            雷达信号  
F02            红外  
F04            一键启停  
F05            下降  
F06            上升  
F07            停止  
F10            互锁

## 六、故障代码

|       |        |                           |
|-------|--------|---------------------------|
| Err 1 | //加速过流 | 可能原因: 电机短路, 加速过快, 转矩提升过大; |
| Err 2 | //减速过流 | 可能原因: 减速过快;               |
| Err 3 | //恒速过流 | 可能原因: 电机短路, 频率太高, 运行电机卡住; |
| Err 4 | //加速过压 | 可能原因: 电网电压不对              |
| Err 5 | //减速过压 | 可能原因: 减速过快, 门体太重          |
| Err 6 | //恒速过压 | 可能原因: 电网电压                |

|        |          |                                   |
|--------|----------|-----------------------------------|
| Err 7  | //电源过压   | 可能原因：电网电压                         |
| Err 8  | //变频器过热  | 可能原因：运行时间过长，负载太重                  |
| Err 9  | //变频器过载  | 可能原因：负载过重，频率太高                    |
| Err 10 | //电机过载   | 可能原因：电机扭矩不够                       |
| Err 11 | //运行中欠压  | 可能原因：供电不稳                         |
| Err 12 | //模块故障   | 可能原因：模块损坏                         |
| Err 13 | //外部故障   | 可能原因：外部故障端子短接                     |
| Err 18 | //直流制动过流 | 可能原因：制动电阻太小                       |
| Err 20 | //编码器错误  | 可能原因：编码器问题，链接线问题                  |
| Err 24 | //停机中欠压  | 可能原因：供电不稳                         |
| Err 25 | //堵转保护   | 可能原因：编码器反馈问题，电机堵转                 |
| Err 26 | //电机过热   | 可能原因：提升门电机过热，或信号线接触不良             |
|        | //电机链条松开 | 可能原因：提升门电机链条松开，或信号线接触不良           |
| Err 27 | //小门开关异常 | 可能原因：小门处于开启状态，或开关故障               |
| Err 28 | //学习超限   | 可能原因：学习时上限位的实际位置比下限位低，或者下限位比上限位还高 |
| Err 32 | //限位异常   | 可能原因：限位没有学习，运行惯量太大，跑出限位           |
| Err 33 | //系统需维护  | 原因：样机试用期结束，请求服务商                  |
| Err34  | //通讯不畅   | 可能原因：网线接口接触不良                     |