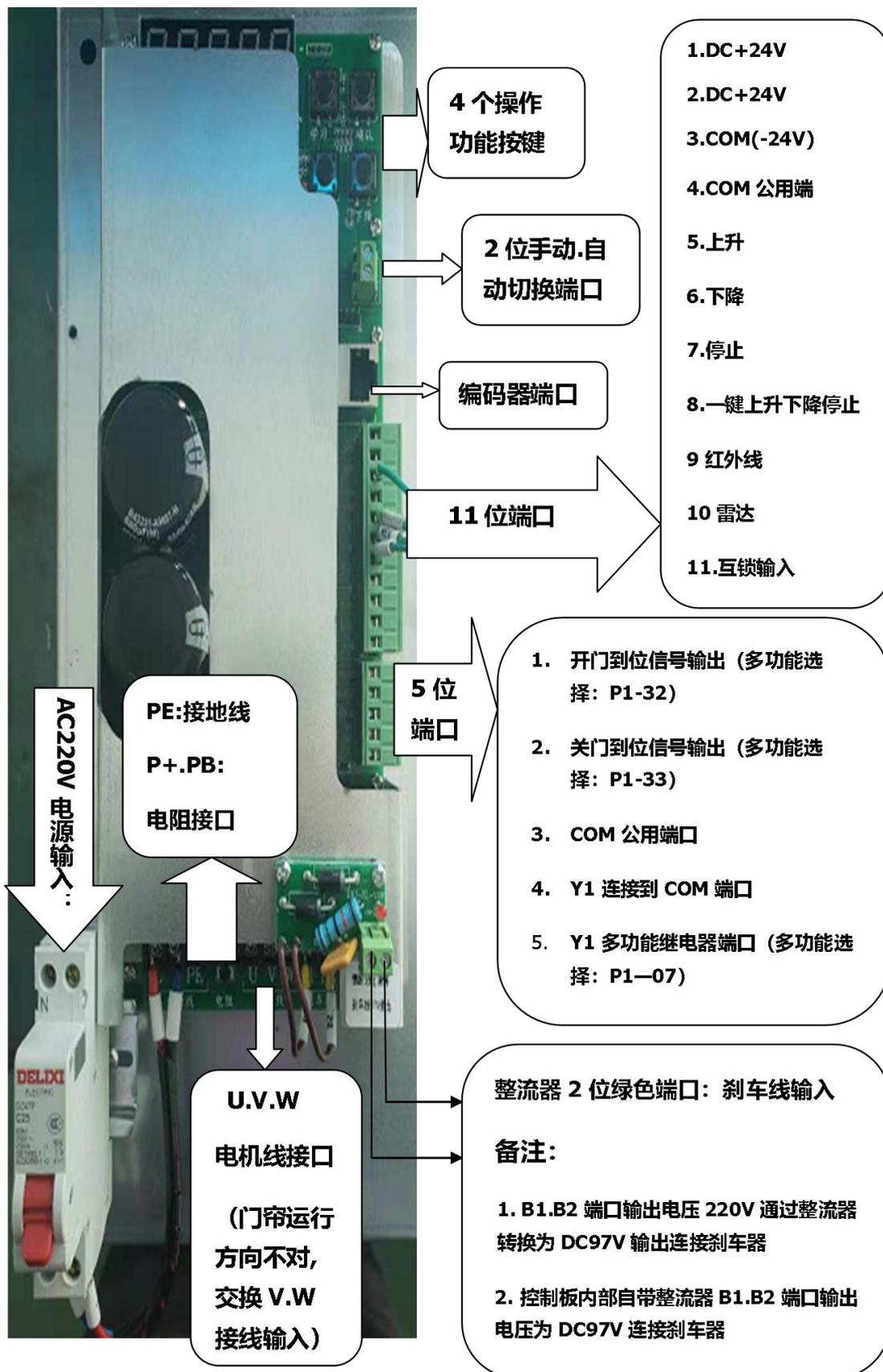


C500

型
工
业
快
速
门
控
制
系
统
使
用
说
明
书

一. 控制箱内部接线说明:



AC220V
电源输入:

PE:接地线
P+ .PB:
电阻接口

U.V.W
电机线接口
(门帘运行
方向不对,
交换 V.W
接线输入)

4个操作
功能按键

2位手动.自
动切换端口

编码器端口

11位端口

5位
端口

- 1.DC+24V
- 2.DC+24V
- 3.COM(-24V)
- 4.COM 公用端
- 5.上升
- 6.下降
- 7.停止
- 8.一键上升下降停止
- 9 红外线
- 10 雷达
- 11.互锁输入

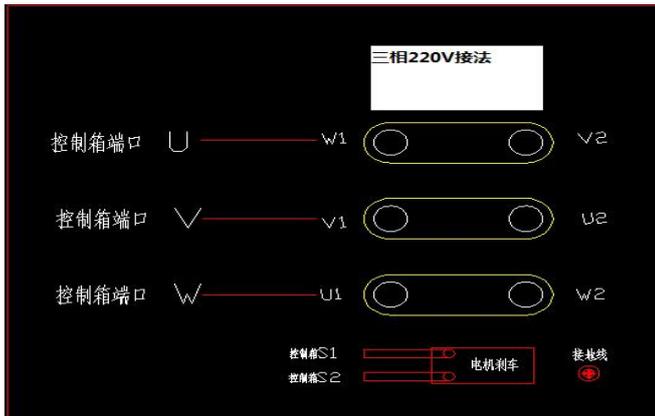
1. 开门到位信号输出 (多功能选择: P1-32)
2. 关门到位信号输出 (多功能选择: P1-33)
3. COM 公用端口
4. Y1 连接到 COM 端口
5. Y1 多功能继电器端口 (多功能选择: P1-07)

整流器 2 位绿色端口: 刹车线输入

备注:

1. B1,B2 端口输出电压 220V 通过整流器转换为 DC97V 输出连接刹车器
2. 控制板内部自带整流器 B1,B2 端口输出电压为 DC97V 连接刹车器

二. 电机接线图:



三. 限位调试及参数设置相关要求:

(1) 限位学习操作流程:

长按（学习/LEARN）键 5 秒，（确认/ENTER）键显示 L0（开门位置学习），再按（确认/ENTER）键 1 次进入，同时 LED 显示编码器数值，然后长按（上升/UP）键，开门到要求位置后再按（确认/ENTER）键保存开门位置，同时显示屏显示 L1（关门位置学习）再按（确认/ENTER）键进入显示编码器数值，然后长按（下降/DOWN）键关门到要求位置后再按（确认/ENTER）键保存关门位置同时 LED 显示 L1，限位学习结束；按（学习/LEARN）键 1 次直接返回运行状态 LED 显示（0：关门到位；100：开门到位）。

(2) 参数设置流程:

长按（上升/UP）键 6 秒以上 LED 显示 P1，按（确认/ENTER）键 1 次，LED 显示 P1-00 代码,用（上升/UP.键+加大数值）和（下降/DOWN 键-减小数值）来改变需要改变的参数组代码，再按（确认/ENTER）键 1 次进入，LED 显示参数组的出厂默认值，再通过（上升/UP）键和（下降/DOWN）键来重新设置数值，设置完按（确认/ENTER）键 1 次保存新参数；再按（学习/LEARN）键 1 次返回正常运行状态。比如要把 p1-01 参数值改为 60.00；在 LED 显示 P1-00 时，按（上升/UP）键 1 次，LED 显示 P1-01，再按（确认/ENTER）1 次，LED 显示数值 50.00，用（下降/DOWN）键移动光标到数字“5”的位置,再按(上升/UP) 键 1 次 LED 显示 60.00，按（确认/ENTER）1 次保存，修改完毕《显示数值时（上升/UP）键可以重复滚动改变数值；（下降/DOWN）键移动数字位置》；按（学习/LEARN）键 1 次直接返回运行状态 LED 显示（0：关门到位；100：开门到位）

参数代码	参数名称	范围	默认值	说明
P1—00	门类选择	0-1	0	0-快速门;1-滑升门
P1—01	正转频率	0—100.00	50.00	开门速度（值越大速度越快）
P1---02	反转频率	0— 100.00	30.00	关门速度（值越小速度越慢）
P1---03	上缓冲距离	50---9999	1000	开门过程要求电机开始减速的距离
P1—04	加速时间	1---100	30	电机低速运行到高速运行的时间
P1---05	减速时间	1---100	4	电机从高速运行到停止的时间
P1—06	下降延时	0—200	10	自动关门时间

P1—07	Y2.多功能继电器 端口选择	0---4	0	0: 互锁信号输出; 1: 关门到位信号输出; 2: 开门到位信号输出; 3: 故障报警信号输出; 4: 运行信号输出
P1—08	手自动模式选择	0---1	0	0- 同时按（确认）键和（下降）键 3 秒，切换手动/ 自动状态; 1- 端子状态决定手自动
P1—09	上升点动连续选择	0---1	0	0-连续; 1-点动
P1—10	下降点动连续选择	0---1	0	0-连续; 1-点动
P1—11	红外距离	1—9999	20	红外线开始工作无效的高度
P1—12	堵转时间	0---10	5	电机保护时间
P1—13	上停机预留	1—9999	13	微调开门定位（值越大越往下）
P1—14	上限位过冲	1—300	300	允许开门定位过高数值
P1—15	下限位过冲	1—300	300	允许关门定位过低数值
P1—16	点动频率	0—50.00	12.00	设定上、下定位时的电机转速
P1—17	上抱闸频率	1—10.00	8.00	开门到位时电机停止的转速
P1—18	转矩提升	0—15	8	加大电机扭力
P1—19	换向延时	0—120.0	0.5	门帘下降遇阻反弹的响应时间
P1—20	抱闸延时	0—5.0	0.1	
P1—21	电流系数	70—110	100	
P1—22	上抱闸提前	0—500	30	开门到位时，刹车的响应时间
P1—23	下缓冲距离	50—9999	1000	关门过程要求电机开始减速的 距离
P1—24	下停机预留	2—9999	11	微调关门定位（值越大越往上）
P1—25	下抱闸提前	0—500	100	关门到位时，刹车的响应时间
P1—26	互锁输入逻辑	0-1	0	0: 常开; 1: 常闭
P1—27	停机自动下降	0-1	1	0:否; 1: 是
P1—28	互锁联动模式	0-1	0	0: 不联动 1: 联动
P1—29	上限位查询			查询开门设定的编码器默认值
P1—30	下限位查询			查询关门设定的编码器默认值
P1--31	下抱砸频率	0—50.00	2.00	关门到位时电机停止的转速
P1—32	开门到位信号输出 端口（多功能选择）	0--4	2	0: 互锁输出 1: 关门到位信号输出 2.开门到位信号输出 3.故障报警信号输出 4.运行信号输出
P1--33	关门到位信号输出 端口（多功能选择）	0--4	1	0: 互锁输出 1: 关门到位信号输出 2.开门到位信号输出 3.故障报警信号输出

				4.运行信号输出
P1—34	母线电压			进线电源
P1—35	软件版本号查询			

(3) 在监控画面下，按（下降）键 6 秒以上，LED 显示 00000，输入正确密码（3721），进入 P0 参数组；

- P0—00 修改密码
- P0—01 允许运行时间设置（小时）
- P0---02 查看总运行时间（小时）
- P0—03 查看运行次数
- P0—04 查看运行次数 次数=P0.04x10000+ P0.03

4) 手自动变换方式由 P0-08 决定。P0-08 为 0 时，在监控画面下，同时按 ENTER 和 DOWN 键，实现手动、自动切换；P0-08 为 1 时，手自动端闭合时为手动，断开是为自动。红色手自动指示灯点亮时表示手动，指示灯灭时表示自动。

四、数码管显示说明

- E-xx 故障报警，xx 表示报警号
- F-xx 端子信号，xx 表示端子代码
- ddxxx 延时下降剩余秒数
- xxx 数字表示开度

五、端子代码

- F-01 雷达信号
- F-02 红外
- F-04 一键启停
- F-05 下降
- F-06 上升
- F-07 停止
- F-10 互锁

六、故障代码

- E-01 加速过流 原因：电机短路，加速过快，转矩提升过大；
- E-02 减速过流 原因：减速过快；
- E-03 恒速过流 原因：电机短路，频率太高，运行电机卡住；
- E-04 加速过压 原因：电网电压不对
- E-05 减速过压 原因：减速过快，门体太重
- E-06 恒速过压 原因：电网电压
- E-07 电源过压 原因：电网电压
- E-08 变频器过热 原因：运行时间过长，负载太重
- E-09 变频器过载 原因：负载过重，频率太高
- E-10 电机过载 原因：电机扭矩不够
- E-11 运行中欠压 原因：供电不稳
- E-12 模块故障 原因：模块损坏

E-13	外部故障	原因：外部故障端子短接
E-18	直流制动过流	原因：制动电阻太小
E-20	编码器错误	原因：编码器问题，链接线问题
E-24	停机中欠压	原因：供电不稳
E-25	堵转保护	原因：编码器反馈问题，电机堵转
E-26	电机过热	原因：提升门电机过热，或信号线接触不良
	电机链条松开	原因：提升门电机链条松开，或信号线接触不良
E-27	小门开关异常	原因：小门处于开启状态，或开关故障
E-28	限位学习超限：	原因：学习上.下限位时按错上升.下降键 排除：按急停复位重新操作：LO 进入是开门位置设定；L1 进入是关门位置设定
E-32	限位异常	原因：限位没有设定，运行速度过快
E-33	系统需维护	原因：样机试用期结束，请求服务商
E-35	通讯不畅	原因：面板通讯不畅（更换主板）

七、接线案例

1. 两门互锁接线图如下：

